

Uchwała nr 18/2019-2020

Rady dyscypliny automatyka, elektronika i elektrotechnika
z dnia 25 lutego 2020 r.

o nadaniu dr. inż. Dominikowi Belterowi stopnia naukowego doktora habilitowanego
w dziedzinie nauk inżynieryjno-technicznych,
w dyscyplinie automatyka, elektronika i elektrotechnika

Na podstawie:

art. 18 a ust. 11 i art. 19 Ustawy z dnia 14 marca 2003 r. o stopniach naukowych i tytule naukowym oraz o stopniach i tytule w zakresie sztuki (Dz. U. z 2017 r. poz. 1789) oraz Rozporządzenia MNiSW z dnia 19 stycznia 2018 r. w sprawie szczegółowego trybu i warunków przeprowadzania czynności w przewodzie doktorskim, w postępowaniu habilitacyjnym oraz w postępowaniu o nadanie tytułu profesora (Dz. U. z 2018 r. poz. 261), oraz w związku z art. 179 Ustawy z dnia 3 lipca 2018 r. Przepisy wprowadzające ustawę – Prawo o szkolnictwie wyższym i nauce (Dz. U. z 2018 r. poz. 1669 ze zm.),

Rada dyscypliny automatyka, elektronika i elektrotechnika Politechniki Poznańskiej uchwala, co następuje:

§ 1

W wyniku głosowania tajnego Rada dyscypliny automatyka, elektronika i elektrotechnika Politechniki Poznańskiej, po zapoznaniu się z uchwałą komisji habilitacyjnej, zawierającą opinię w sprawie nadania stopnia doktora habilitowanego wraz z uzasadnieniem i pełną dokumentacją postępowania habilitacyjnego, w tym z recenzjami osiągnięć naukowych, nadaje **dr. inż. Dominikowi Belterowi** stopień naukowy doktora habilitowanego w dziedzinie *nauk inżynieryjno-technicznych*, w dyscyplinie **automatyka, elektronika i elektrotechnika**.

Wyniki głosowania:

1. Liczba uprawnionych	29
2. Liczba obecnych	23
3. Głosów pozytywnych	23
4. Głosów negatywnych	0
5. Wstrzymujących się	0
6. Nieważnych.....	0

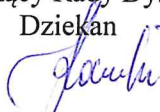
§ 2

Uchwała wchodzi w życie z dniem podjęcia.

UZASADNIENIE

Rada dyscypliny automatyka, elektronika i elektrotechnika Politechniki Poznańskiej, na podstawie opinii Komisji Habilitacyjnej, powołanej przez Centralną Komisję do Spraw Stopni i Tytułów w dniu 8 listopada 2019 roku stwierdza, że Habilitant spełnia wymagania stawiane kandydatom do stopnia naukowego doktora habilitowanego zawarte w art. 16 ust. 1 Ustawy o stopniach naukowych i tytule naukowym oraz stopniach i tytule w zakresie sztuki z dnia 14 marca 2003 r. (Dz. U. z 2017 r. poz. 1789) oraz w Rozporządzeniu MNiSW z dnia 1 września 2011 r. w sprawie kryteriów oceny osiągnięć osoby ubiegającej się o nadanie stopnia doktora habilitowanego (Dz. U. nr 196, poz. 1165), a jego osiągnięcia naukowe przedstawione w postaci cyklu publikacji powiązanych tematycznie pod wspólną nazwą: „Percepcja, planowanie i sterowanie ruchem robota kroczącego poruszającego się po nierównym terenie” stanowi znaczny wkład w rozwój dyscypliny naukowej automatyka i robotyka, odpowiadającej dyscyplinie automatyka, elektronika i elektrotechnika wg klasyfikacji określonej w Rozporządzeniu MNiSW z dnia 20 września 2018 r.

Przewodniczący Rady Dyscypliny
Dziekan



prof. dr hab. inż. Andrzej Kasiński