

**Automatyka i Robotyka - studia niestacjonarne I stopnia
rok I, semestr 6**

		1 2 mar		2 9 mar		3 16 mar		4 23 mar		5 6 kwi		6 13 kwi		7 20 kwi			
		1 2		1 2		1 2		1 2		1 2		1 2		1 2			
08:00	1	SM 311	1	PO5: WdPO 311	1	TS-L 413	PO7: SystRA-L 427	1	PO5: WdPO 311	1	PO7: SystRA 117	1	PO5: WdPO-L A8/1	SM-L CM-229	1	TS 311	
09:30	2	SM 311	2	PO5: WdPO 311	2	TS-L 413	PO7: SystRA-L 427	2	PO5: WdPO 311	2	PO7: SystRA 117	2	PO5: WdPO-L A8/1	SM-L CM-229	2	TS 311	
09:45	3	PO4: USO 311	3	PO7: SystRA 210	3	PO7: SystRA-L 427	PO6: ZSP-L 538	3	PO6: ZSP 311	3	SM 311	3	SM-L 732	PO5: WdPO-L A8/1	3	SM 311	
11:30	4	PO4: USO 311	4	PO7: SystRA 210	4	PO7: SystRA-L 427	PO6: ZSP-L 538	4	PO6: ZSP 311	4	SM 311	4	SM-L 732	PO5: WdPO-L A8/1	4	SM 311	
13:30	5	TS 311	5		5	TS 311		5	PO4: USO 311	5	TS 311	5			5	TS-C 311	
15:00	6	TS 311	6		6	TS 311		6	PO4: USO 311	6	TS 311	6			6	TS-C 311	
16:40	7		7		7			7		7		7			7		
18:30																	
20:00																	
		3 mar		10 mar		17 mar		24 mar		7 kwi		14 kwi		21 kwi			
08:00	1	TS-L 121x	1	PO4: USO-L 114	PO5: WdPO-L A8/1	1	SM 311	1	PO4: USO-L 114	PO5: WdPO-L A8/1	1	PO6: ZSP-L 538	PO7: SystRA-L 427	1	PO7: SystRA-L 427	PO6: ZSP-L 538	
09:30	2	TS-C 119	2	PO4: USO-L 114	PO5: WdPO-L A8/1	2	SM 311	2	PO4: USO-L 114	PO5: WdPO-L A8/1	2	PO6: ZSP-L 538	PO7: SystRA-L 427	2	PO7: SystRA-L 427	PO6: ZSP-L 538	
09:45	3	PO6: ZSP 311	3	PO5: WdPO-L A8/1	PO4: USO-L 114	3	SM-L 732	SM-L CM-229	3	PO5: WdPO-L A8/1	PO4: USO-L 114	3	PO7: SystRA-L 427	PO6: ZSP-L 538	3	PO6: ZSP-L 538	PO7: SystRA-L 427
11:30	4	PO6: ZSP 311	4	PO5: WdPO-L A8/1	PO4: USO-L 114	4	SM-L 732	SM-L CM-229	4	PO5: WdPO-L A8/1	PO4: USO-L 114	4	PO7: SystRA-L 427	PO6: ZSP-L 538	4	PO6: ZSP-L 538	PO7: SystRA-L 427
13:00	5		5			5	PO6: ZSP-L 538		5			5			5		
13:30	6		6			6	PO6: ZSP-L 538		6			6			6		
15:00	7		7			7			7			7			7		
15:10																	
16:40																	
18:30																	
20:00																	

		W	C	L	P
Teoria sterowania	E	18	8	8	dr inż. R. Bączyk(W,Ćw,L2), dr inż. R. Patelski(L1)
PO 4: Układy sterowania optymalnego		8		18	dr inż. M. Drążkowska(W), dr inż. R. Patelski(L)
Systemy mikroprocesorowe	E	18		18	dr inż. T. Marciniak(W), dr inż. D. Łuczak(W), mgr inż. K. Podbucki(L2), mgr inż. A. Wójcik(L1)
PO 5: Wprowadzenie do przetwarzania obrazów		8		18	dr inż. T. Piaścik(W,L)
PO 6: Zastosowania sterowników przemysłowych		8		18	dr inż. J. Pochmara(W,L2), dr inż. K. Kolanowski(L1)
PO 7: Systemy ozproszone automatyki		8		18	dr inż. J. Majchrzak(W,L)

		8 27 kwi		9 11 maj		10 25 maj		11 8 czer		12 15 czer			
		1		1		1		1		1			
		1	2	1	2	1	2	1	2	1	2		
1	PO4: USO-L 114	PO5: WdPO-L A8/1	1		PO5: WdPO-L A8/1	1	SM-L 732	SM-L CM-229	1		1	SM-L 732	PO4: USO-L 114
2	PO4: USO-L 114	PO5: WdPO-L A8/1	2	PO5: WdPO-L A8/1		2	SM-L 732	SM-L CM-229	2		2	PO4: USO-L 114	PO6: ZSP-L 538
3	PO5: WdPO-L A8/1	PO4: USO-L 114	3			3	PO7: SystRA-L 427	PO6: ZSP-L 538	3		3	TS-C 119	
4	PO5: WdPO-L A8/1	PO4: USO-L 114	4			4	PO7: SystRA-L 427	PO6: ZSP-L 538	4		4		TS-L 121x
5		TS-L 121x	5			5	TS 117		5		5		
6		TS-L 121x	6			6			6		6		
7			7			7			7		7		
		28 kwi		12 maj		26 maj		9 czer		16 czer			
1	SM-L 732	SM-L CM-229	1			1	PO6: ZSP-L 538	PO4: USO-L 114	1		1		PO7: SystRA-L 427
2	SM-L 732	SM-L CM-229	2			2	PO6: ZSP-L 538	PO4: USO-L 114	2		2	PO7: SystRA-L 427	SM-L CM-229
3	SM 311		3			3	PO4: USO-L 114	PO7: SystRA-L 427	3		3	PO6: ZSP-L 538	
4	TS-L 413		4			4	PO4: USO-L 114	PO7: SystRA-L 427	4		4		
5	TS-L 413		5			5			5		5		
6			6			6			6		6		
7			7			7			7		7		