

Automatyka i Robotyka - studia niestacjonarne II stopnia
rok II, semestr 4 specjalność: Systemy Automatyki i Robotyki

		1		2		3		4		5		6		7		8		9		10		11		12			
		2 mar		9 mar		16 mar		23 mar		6 kwi		13 kwi		20 kwi		27 kwi		11 maj		25 maj		8 czer		15 czer			
		SAR		SAR		SAR		SAR		SAR		SAR		SAR		SAR		SAR		SAR		SAR		SAR			
		1	2	1	2	1	2	1	2	1	2	1	2	1	2	1	2	1	2	1	2	1	2	1	2	1	2
08:00	1					IC-R-L										PB-P		IC-R-L		PB-P				IC-R-L			
09:30						CM-229										427		CM-229		427				CM-229			
09:45	2					IC-R-L				IC-R						PB-P		IC-R-L		PB-P		IC-R		IC-R-L			
11:15						CM-229				117x						427		CM-229		427		117		CM-229			
11:30	3					IC-R		IC-R-L		IC-R						SEM		IC-R-L		SEM		IC-R		IC-R-L			
13:00						117		CM-229		117x						117x		CM-229		117		117		CM-229			
13:30	4					IC-R		IC-R-L		SEM						SEM		IC-R-L		SEM		SEM		IC-R-L			
15:00						117		CM-229		117x						117x		CM-229		117		117		CM-229			
15:10	5					PB-P		SEM		SEM																	
16:40						427		117		117x																	
16:50	6					PB-P		SEM																			
18:20						427		117																			
18:30	7																										
20:00																											
		3 mar		10 mar		17 mar		24 mar		7 kwi		14 kwi		21 kwi		28 kwi		12 maj		26 maj		9 czer		16 czer			
08:00	1																										
09:30																											
09:45	2																										
11:15																											
11:30	3																										
13:00																											
13:30	4																										
15:00																											
15:10	5																										
16:40																											
16:50	6																										
18:20																											
18:30	7																										
20:00																											

		W	C	L	S
PO7: Interfejsy człowiek-robot	zal.	12		12	dr inż. D.Cetnarowicz(W), dr inż. P.Góral(L)
Seminarium dyplomowe	zal.			18	prof. dr hab. inż. P.Herman
Pracownia badawczo-problemowa	zal.			12	dr inż. J.Majchrzak