PLAN STUDIÓW

Rodzaj studiów – **niestacjonarne I stopnia**

Kierunek : **Automatyka i robotyka**

Komputerowe systemy sterowania

Politechnika Poznańska
Wydział Elektryczny

Lp	Nazwa przedmiotu	Liczby egz.	Razem	Ogólne liczby godzin w tym: wykłady	ćwiczenia	laboratoria	prace projekt	Rozdział zajęć programowych na semestry: Semestr I					Semestr II					Semestr III					Semestr IV					Semestr V					Semestr VI					Semestr VII					Semestr VIII					Semestr IX				
								Liczby godzin tygodniowo oraz liczba punktów ECTS																																													
				w	ć	l	p	w	ć	l	p	E	w	ć	l	p	E	w	ć	l	p	E	w	ć	l	p	E	w	ć	l	p	E	w	ć	l	p	E	w	ć	l	p	E	w	ć	l	p	E	w	ć	l	p	E
	z przeniesienia:	20	1448	721	309	356	62	144	50	16		26	104	54	38		23	78	48	60		25	94	48	58		24	80	68	52		23	103	41	50	10	31	84		22	52	25	34		60		11					
	Przedmioty specjalnościowe																																																	
33	Komputerowe systemy sterowania		42	22		20																														**22**		**20**		**5**										
34	Przedmiot obieralny III		30	14		16																																		**14**		**16**		**4**						
35	Seminarium dyplomowe		10				10																																			**10**	**13**						
	s u m a :	20	1530	757	309	392	72	144	50	16		**26**	104	54	38		**23**	78	48	60		**25**	94	48	58		**24**	80	68	52		**23**	103	41	50	10	**31**	106		42	52	**30**	48		76	10	**28**					
	RAZEM :			Godzin w semestrze:				210					196					186					200					200					204					200					134									
				Egzaminów :				3					3					3					2					3					3					3					2									

Oznaczenia :

– egzamin zaznaczono przy pomocy przyciemnienia pola wskazującego liczbę godzin w semestrze

Uwagi :

– zaliczenie wszystkich zajęć nie kończących się egzaminem – na podstawie bieżącej kontroli postępów w semestrze lub kolokwium końcowego.

Praktyki		
po sem.	czas praktyki	rodzaj praktyki
	4 tygodnie	Zawodowa

Załącznik do pisma :

Obowiązuje od : **1 października 2012**

Zmiany : **24 września 2013r.**

Zatwierdzenie :

Rada Wydziału Elektrycznego

Data : **19 czerwca 2012**

DZIEKAN